

DA1.4F

La nouvelle génération de servomoteurs à ressort de rappel à trois points



**Universels,
précis et fiables!**

Les servomoteurs à ressort de rappel à TROIS POINTS de la série DA1.4F(S) de JOVENTA® conviennent particulièrement à la motorisation de clapet de sécurité, par exemple la protection contre le gel, les fumées et les extractions pour l'hygiène. Pour l'utilisation des signaux de régulation, ils peuvent être utilisés avec des sorties à trois points (24 V AC/DC). La mise sous tension du moteur met le clapet en position d'attente et tend le ressort du servomoteur. En cas de rupture de courant, le clapet se met en position de sécurité par l'action du ressort. Le réarmement peut se faire manuellement (sans autre énergie). Le clapet se positionne automatiquement avec l'alimentation électrique. Le servomoteur, équipé de l'adaptateur universel pour axe rond jusqu'au diamètre 20 mm et carré jusqu'à 16 mm peut être monté rapidement et facilement directement sur l'axe du clapet. Le changement du sens de rotation du servomoteur à ressort de rappel intervient en retournant simplement la bague de l'adaptateur universel. Les appareils sont sans entretien et dans les positions d'arrêt, les besoins de consommation électrique sont réduits au minimum.

Type/Désignation/Spécifications techniques

DA1.4F	Servomoteur à ressort de rappel 24 V $\approx$ A TROIS POINTS
DA1.4FS	Servomoteur à ressort de rappel 24 V $\approx$ A TROIS POINTS avec deux contacts auxiliaires
DA1.4P1	Servomoteur à ressort de rappel 24 V $\approx$ A TROIS POINTS avec potentiomètre d'asservissement 1000 Ω
DA1.4P2	Servomoteur à ressort de rappel 24 V $\approx$ A TROIS POINTS avec potentiomètre d'asservissement 140 Ω

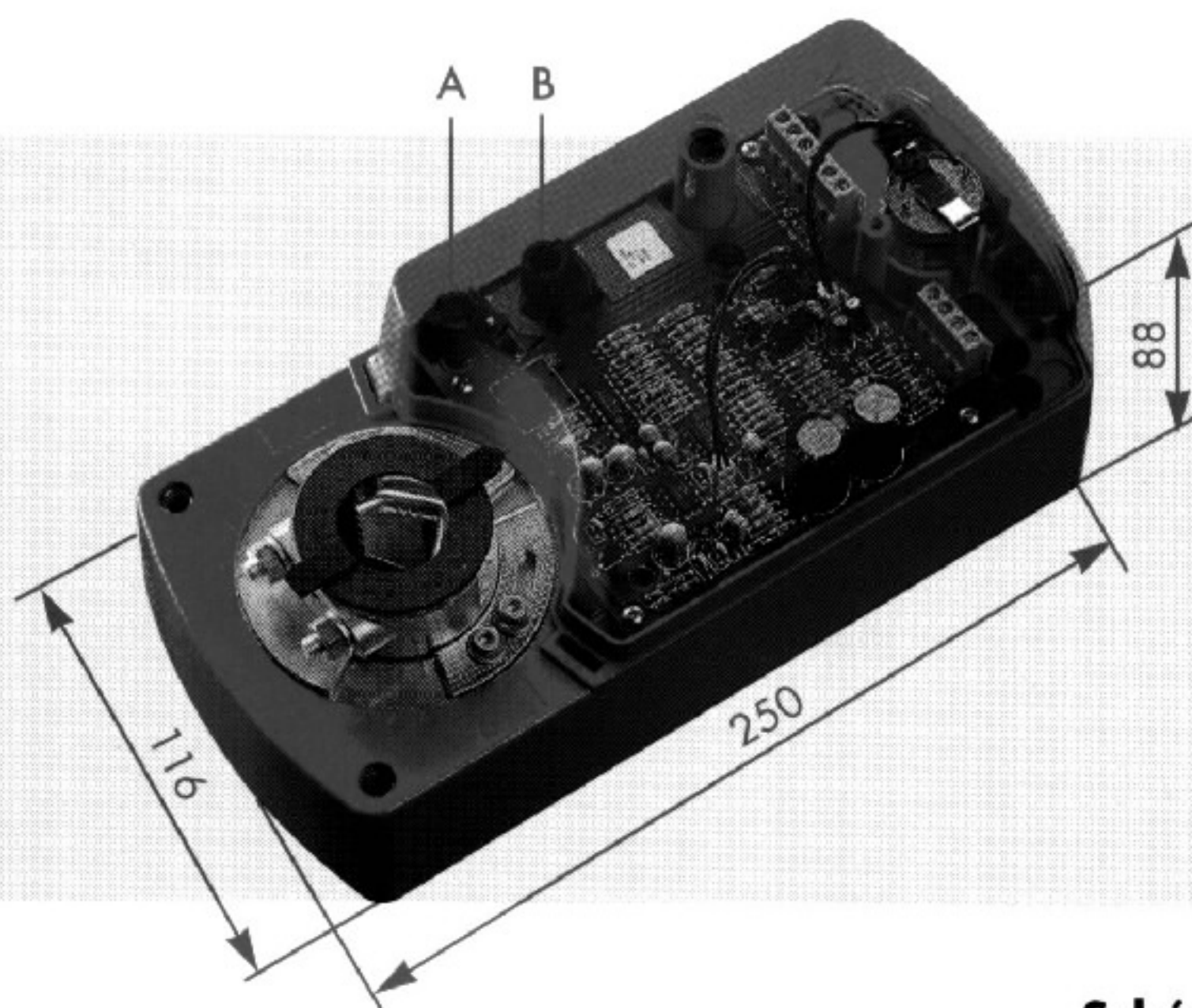
DA1.4F

Tension de service	24 V AC $\pm 20\%$ /DC $\pm 10\%$
Fréquence	50...60 Hz
Consommation en marche	8 W
Dimensionnement	12 VA
Couple de rotation min. du moteur (Nm)	16
Couple de rotation min. du ressort (Nm)	16
Surface maximum du volet (m ²)	4
Angle de rotation/Domaine de travail	95° max. (Réglable mécaniquement)
Angle de rotation/limitation	30...90° Réglable
Temps de fonctionnement du moteur (sec)	90
Temps de fonctionnement du ressort (sec)	10
Indication de position	Mécanique
Classe de protection	II
Degré de protection	IP 44, IP 54 avec câble PG 11 (côté construction)
Pouvoir de coupure des contacts auxiliaires	3 (1,5) A 24 V
Température ambiante	-20° C...+ 50° C
Niveau sonore	45 dB (A)
Emission CEM	selon norme EN 5008-1
Résistance aux interférences électro-magnétique	selon norme EN 50082-2
Mode de fonctionnement	selon norme EN 60204-1
Entretien	sans entretien
Poids	2900 g

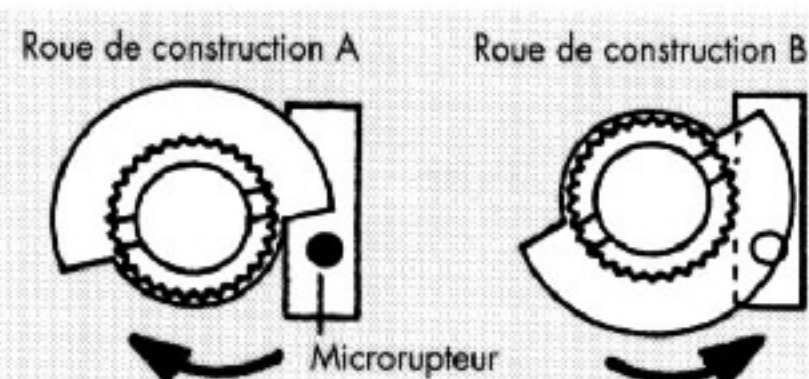
Sous réserve de modifications techniques

DA1.4F

Servomoteurs à la technique convaincante!

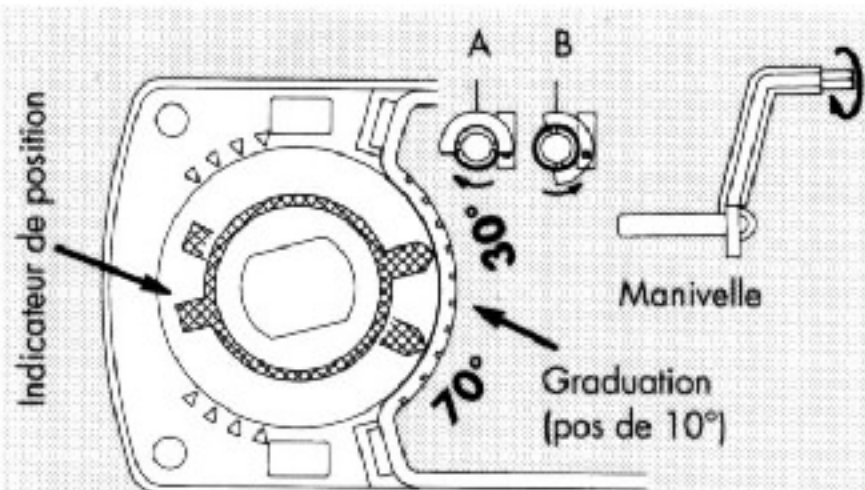


Contacts auxiliaires



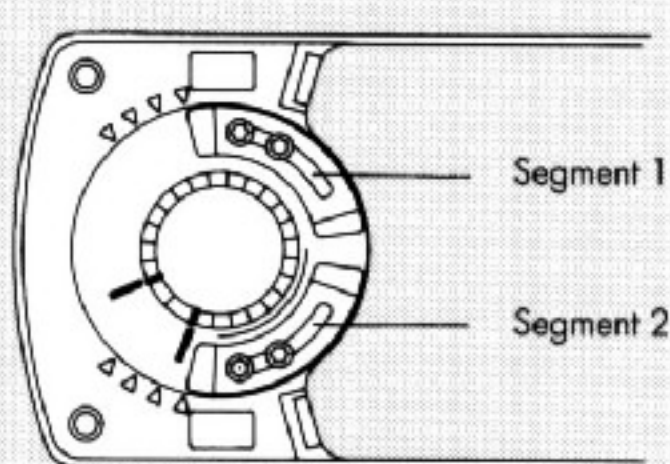
Les deux interrupteurs auxiliaires A et B sont réglés d'usine sur environ 10° (A) et 80° (B). Ils peuvent être utilisés pour des signalisations de positions d'extrémités ou pour des fonctions de commandes générales.

Réglage des contacts auxiliaires



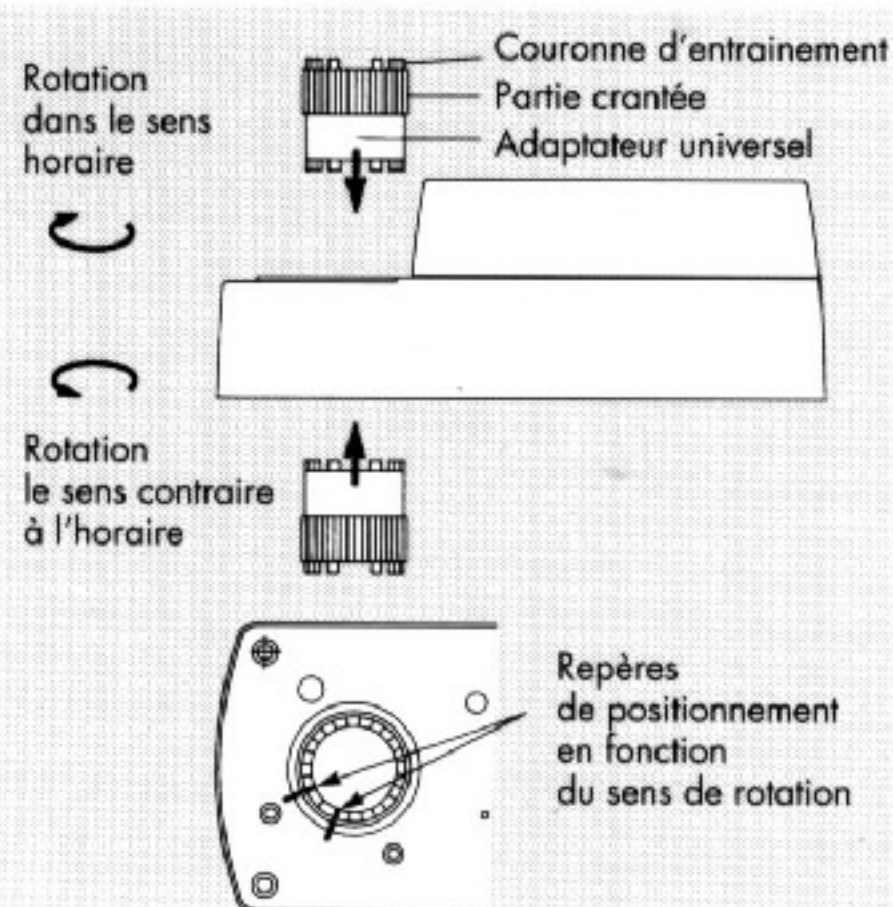
Le positionnement des contacts auxiliaires peut être modifié simplement en tournant la manivelle du servomoteur afin d'obtenir la position souhaitée. Ensuite, positionner la roue de commutation devant le microrupteur.

Limitation de l'angle de rotation



La zone de travail de 90° peut être diminuée par les segments 1 et 2 par rapport aux extrémités jusqu'à 30°.

Changement de sens de rotation

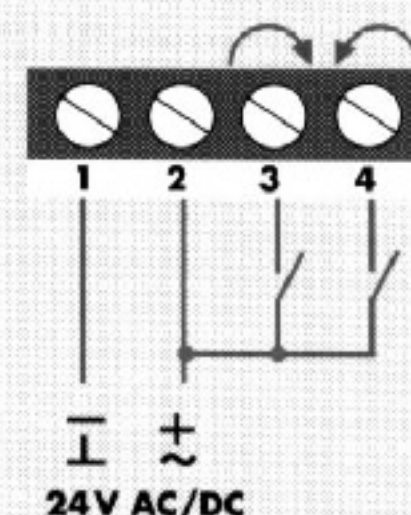


La modification du sens de rotation est réalisée simplement par le retournement de la bague de l'adaptateur.

En usine, le sens de rotation correspond aux sens des aiguilles d'une montre.

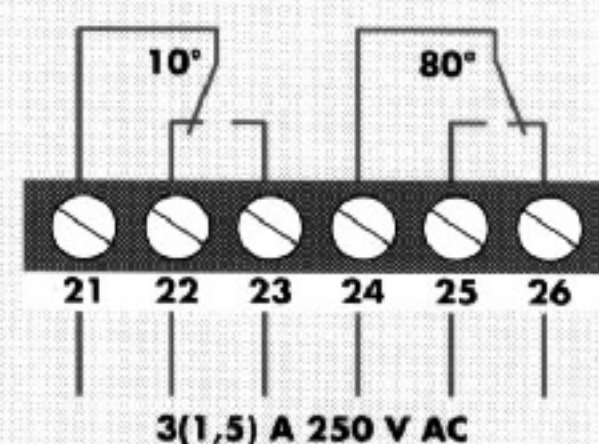
Schémas électriques Bornier de raccordement 24 V AC/DC

Servomoteur (DA1.4F TROIS POINTS)



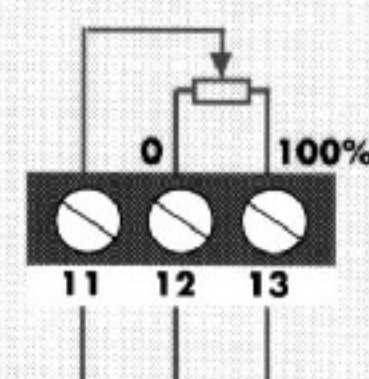
Changement de rotation (OUVERT-FERME/FERME-OUVERT) doit être retardé au minimum 0,5 seconde.

Contacts auxiliaires (DA1.4FS)



Servomoteur en position 0

Potentiomètre (DA1.4FP1/P2)



P1: 1000 Ω / 0,5 W
P2: 140 Ω / 0,5 W